

**Reglamentados:** elegir 2 actividades

**Libres:** desarrollar las 3 actividades

### Actividad 1

- A. Se consideran los planos  $\pi_1, \pi_2$  y la recta  $r$  definidos de la siguiente forma:

$$\pi_1: (x, y, z) = (1, 0, 0) + \lambda(-1, 1, 0) + \mu(1, 2, 2) \quad \pi_2: 2x + y - z = 1 \quad r: (x, y, z) = (1, 0, 0) + t(-1, 2, 0)$$

Verificar que  $\pi_1 \cap \pi_2$  es una recta que se cruza con  $r$  y hallar la distancia entre ellas.

- B. Sea  $S$  un subespacio de un espacio vectorial  $V$  y  $D = \{v_1, v_2, v_3\}$  una de sus bases.

$$\text{Sean } F = \{v_1 + v_2, v_2 + v_3, v_3 + v_1\} \text{ y } G = \{v_1 - v_2, v_2 - v_3, v_3 - v_1\}$$

Analizar los conjuntos  $F$  y  $G$ :

- ¿son bases o generadores de  $S$ ?; ¿son L.I. o L.D.?
- ¿cuál es la dimensión de los subespacios que ellos generan?

- C. Sean los subespacios  $S_1$  y  $S_2$  de  $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ :

$$S_1 = \{M_1 \in \mathcal{M}_{2 \times 2}; M_1 \text{ es antisimétrica}\} \text{ y } S_2 = \{M_2 \in \mathcal{M}_{2 \times 2}; \text{traza}(M_2) = 0\}; \text{ ¿es } \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) = S_1 \oplus S_2?$$

### Actividad 2

A. Sea  $M = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 2 \\ -4 & 1 & \alpha \\ 2 & \alpha & \alpha \end{pmatrix}$ .

- Hallar  $\alpha \in \mathbb{Z}$  para que  $6$  sea un valor propio de  $M$  y probar que la matriz es diagonalizable.
- Hallar la matriz  $P \in \mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R})$ , ortogonal tal que  $P^{-1}MP$  es diagonal.
- Sea  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  el operador lineal que tiene a  $P$  como matriz asociada en las bases canónicas.

Probar que  $T$  es O.O.; clasificar y dar elementos.

- B. Se consideran las matrices  $M$ , invertibles de orden  $n$ . Siendo  $S = M^{-1}$  y  $T = M \cdot M^t$ , justificar que  $T$  es invertible, dar una expresión para  $T^{-1}$  y deducir el determinante de  $T$  en función del determinante de  $M$ .

### Actividad 3

( $\wp_2$  denota el conjunto de polinomios de grado menor o igual que 2 de variable real  $x$ )

- A. Sean  $T: \wp_2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  y  $S: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  dos transformaciones lineales definidas de la siguiente forma:

■  $T(1) = (2; 1; -1) \quad T(x) = (-1; -1; 0) \quad T(x^2) = (1; 0; 0)$

■  $S(x, y, z) = (x + y + z; x - y + z; x + z; x + 3y + z)$

- Sea  $p \in N(S \circ T)$  tal que  $p(1) = -2$ ; hallar  $p(0)$ .

- Sea  $v = (-1; \alpha; \beta; 1)$ ,  $\alpha$  y  $\beta$  reales. Hallar estos reales sabiendo que  $v \in \text{Im}(S \circ T)$ .

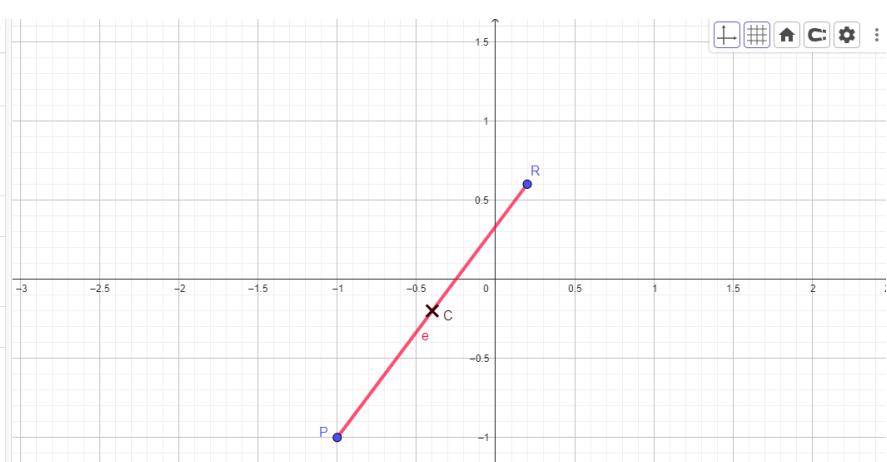
- B. Dada la ecuación  $E: 4x^2 + 24xy + 11y^2 + 8x + 14y + 23 = 0$

- Demostrar que  $E$  representa una hipérbola cuyo centro es  $C = \left(\frac{-2}{5}, \frac{-1}{5}\right)$ .

- Uno de los vértices de la hipérbola es  $V_1 = (-2, j)$ . Determinar el valor de  $j$  y el otro vértice ( $V_2$ ).

- En la imagen adjunta:

•	$C = \left(-\frac{2}{5}, -\frac{1}{5}\right)$
•	$R = \left(\frac{1}{5}, \frac{3}{5}\right)$
•	$P = (-1, -1)$
•	$e = \text{Segmento}(P, R)$
+	Entrada...



¿cómo determinar sus focos geométricamente?